



190008220264



中国认可
国际互认
检测
TESTING
CNAS L1074

No H2110212

检 验 报 告

产品名称 M8310dC+A8010KD-40 电动执行机构

委托单位 重庆川仪自动化股份有限公司执行器分公司

检验类别 委 托



机 械 工 业 监 督 检 测 中 心

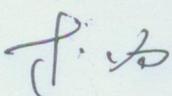
工业过程控制系统产品质量监督检测中心

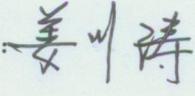
检 验 报 告

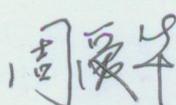
NoH2110212

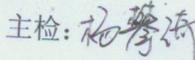
共 9 页 第 1 页

产品名称	电动执行机构	型号规格	M8310dC+A8010KD-40
		商 标	
委托单位	重庆川仪自动化股份有限公司执行器分公司	检验类别	委 托
生产单位	重庆川仪自动化股份有限公司执行器分公司	样品等级	—
抽样方式	送 样	到样日期	2021 年 08 月 12 日
样品数量	壹 台	送 样 者	何秀平
检验日期	2021 年 08 月 12 日—10 月 08 日	原编号或 生产日期	21J36167
检验地点	本检测中心 重庆川仪自动化股份有限公司执行器分公司	样品号	H2110212
主要 检验设备	AN9632X 全自动绝缘耐压测试仪 (4-006) 有效期 2021. 12. 16 SDJ/W615 步入式高低温湿热试验箱 (5-036) 有效期 2022. 08. 25 ACT2000-R03205 三综合振动台 (5-025) 有效期 2022. 04. 09 ESD 20H 静电放电测试仪 (5-013) 有效期 2021. 10. 30 PEFT6030 群脉冲发生器 (5-014) 有效期 2022. 06. 22 NS61000-5C 雷击浪涌发生器 (5-015) 有效期 2022. 07. 20 PFM61008TG 工频磁场发生器 (5-012) 有效期 2021. 10. 09 NARDA 射频传导试验装置 NARDA (5-024) 有效期 2021. 12. 09		
检验依据	GB/T 17626. 2-2018 《电磁兼容 试验和测量技术 静电放电抗扰度试验》 GB/T 17626. 4-2018 《电磁兼容 试验和测量技术 电快速瞬变脉冲群抗扰度试验》 GB/T 17626. 5-2019 《电磁兼容 试验和测量技术 浪涌(冲击)抗扰度试验》 重庆川仪自动化股份有限公司企业标准 Q/CY 14-2020 《M83/84 系列电动执行机构》		
检验项目	功能要求、额定行程时间误差、间隙等三十九项		
样品状态:外观完整,结构无异常,铭牌清晰。 试验结论: 检验数据汇总表所列三十九个项目的检验结果合格, 详见检验数据汇总表。			
			
备注: Q/CY 14-2020 《M83/84 系列电动执行机构》不在 CNAS 认可、资质认定范围内			签发日期 :2021 年 10 月 09 日

批准: 

审核: 

校核: 

主检: 

检验数据汇总表

1, 功能要求 Q/CY 14-2020 第 4.2 条

检验日期: 2021年08月12日

环境条件: 温度: 26.9℃~27.5℃ 相对湿度: 66% ~ 70% 大气压力: 96.3kPa~96.5kPa		
技术要求	实测结果	结论
应有自诊断功能、组态功能、专用命令、显示功能、断电保护功能、应有通信功能、非测量信息管理功能、行程特性修正功能及限幅保护功能。	有自诊断功能、组态功能、专用命令、显示功能、断电保护功能、有通信功能、非测量信息管理功能、行程特性修正功能及限幅保护功能。	符合要求

2, 显示误差限 Q/CY 14-2020 第 4.3.1 条

检验日期: 2021年08月12日

环境条件: 温度: 26.9℃~27.5℃ 相对湿度: 66% ~ 70% 大气压力: 96.3kPa~96.5kPa		
技术要求	实测结果	结论
显示误差限: 执行机构在 0% 和 100% 时显示误差 ±1%。	在 0% 时显示误差 0.0% 在 100% 显示误差 0.0%	符合要求

3, 额定行程时间误差 Q/CY 14-2020 第 4.3.5 条

检验日期: 2021年08月12日

环境条件: 温度: 26.9℃~27.5℃ 相对湿度: 66% ~ 70% 大气压力: 96.3kPa~96.5kPa		
技术要求	实测结果	结论
输入执行器的额定行程信号, 记录输出轴移动到额定行程的时间, 额定行程时间误差 ±20%	额定行程时间误差 +8.6%	符合要求

4, 间隙 Q/CY 14-2020 第 4.3.7 条

检验日期: 2021年08月26日

环境条件: 温度: 26.8℃~27.4℃ 相对湿度: 59% ~ 63% 大气压力: 96.5kPa~96.8kPa		
技术要求	实测结果	结论
输出在 50% 附近, 在输出轴上施加 25% 的正反额定负载, 记录此时的行程值, 改变负载方向, 观察记录行程的变化值, 间隙 ≤ 3 度。	间隙 1.7 度	符合要求

5, 起动特性 Q/CY 14-2020 第 4.3.8 条

检验日期: 2021年08月26日

环境条件: 温度: 26.8℃~27.4℃ 相对湿度: 59% ~ 63% 大气压力: 96.5kPa~96.8kPa		
技术要求	实测结果	结论
在执行器输出轴上施加反向额定负载, 改变电源电压负极限值, 然后输入信号, 执行器应能正常起动。	能正常起动	符合要求

6, 行程控制机构重复性误差 Q/CY 14-2020 第 4.3.9 条

检验日期: 2021年08月26日

环境条件: 温度: 26.8℃~27.4℃ 相对湿度: 59% ~ 63% 大气压力: 96.5kPa~96.8kPa		
技术要求	实测结果	结论
在输出轴上施加 25% 额定负载, 调整行程控制机构处于额定行程 0% 和 100%, 使行程控制机构在正、反行程交替动作 5 个循环, 记录行程开关动作时输出轴行程值。重复性误差 ±4%F.S	重复性误差 +0.3%F.S -0.1%	符合要求

检 验 数 据 汇 总 表

7, 绝缘电阻 Q/CY 14-2020 第 4.3.10 条

检验日期：2021年08月12日

环境条件：温度：26.9℃~27.5℃ 相对湿度：66% ~ 70% 大气压力：96.3kPa~96.5kPa		
技术 要 求	实 测 结 果	结 论
试验电压 500V，输入端子与电源端子之间 $\geq 50M\Omega$ ；输入端子与机壳之间 $\geq 20M\Omega$ ；电源端子与机壳之间 $\geq 50M\Omega$ 。	输入端子与电源端子之间 $> 50M\Omega$ ；输入端子与机壳之间 $> 20M\Omega$ ；电源端子与机壳之间 $> 50M\Omega$ 。	符合 要求

8, 绝缘强度 Q/CY 14-2020 第 4.3.11 条

检验日期：2021年08月12日

环境条件： 温度：26.9℃~27.5℃ 相对湿度：66% ~ 70% 大气压力：96.3kPa~96.5kPa		
技术 要 求	实 测 结 果	结 论
输入端子与电源端子之间、输入端子与机壳之间试验电压 500VAC、频率 50Hz，历时 1min；电源端子与机壳之间试验电压 2000VAC、频率 50Hz，历时 1min。应无击穿和无飞弧现象。	均无击穿和无飞弧现象。	符合 要求

9, 温 升 Q/CY 14-2020 第 4.3.12 条

检验日期：2021年08月24日

环境条件： 温度：27.0℃~27.6℃ 相对湿度：63%~68% 大气压力：96.5kPa~96.7kPa		
技术 要 求	实 测 结 果	结 论
在额定行程 50%，以接通持续率 20%~25%，每小时接通次（580±50）次，运行 12 小时，立即测量电机绕组的热态阻值。温升 $\leq 60^\circ\text{C}$ 。	温 升 45℃	符合 要求

10, 长期运行稳定性 Q/CY 14-2020 第 4.3.13 条 检验日期：2021年08月26日-2021年08月28日

环境条件： 温度：26.7℃~27.9℃ 相对湿度：65%~76% 大气压力：96.2kPa~96.7kPa		
技术 要 求	实 测 结 果	结 论
在额定行程 50%，以接通持续率 20%~25%，每小时接通次（580±50）次，运行 48 小时。起动特性应能正常起动，执行机构显示误差限在 0%和 100%时误差 $\pm 1\%$	能正常起动 在 0%时显示变化量 0.0% 在 100%显示变化量 0.0%	符合 要求

11, 电源电压影响 Q/CY 14-2020 第 4.3.14 条

检验日期：2021年08月12日

环境条件：温度：26.9℃~27.5℃ 相对湿度：66% ~ 70% 大气压力：96.3kPa~96.5kPa		
技术 要 求	实 测 结 果	结 论
将供电电源电压从公称值分别变化到正、负极限时，执行机构在 0%和 100%时变化量 $\leq 1\%$ 。	在 0%时显示变化量 0.0% 在 100%显示变化量 0.0%	符合 要求

12, 环境温度影响 Q/CY 14-2020 第 4.3.15 条

检验日期：2021年08月13日

环境条件：温度：27.0℃~27.6℃ 相对湿度：64% ~ 68% 大气压力：96.4kPa~96.6kPa		
技术 要 求	实 测 结 果	结 论
试验温度点：-30℃、0℃、+40℃、+70℃，每个温度点各保温 2 小时，执行机构在 0%和 100%时变化量 $\leq 0.5\%$ 。	在 0%时显示变化量 0.00% 在 100%显示变化量 0.00%	符合 要求

检 验 数 据 汇 总 表

13, 湿热影响 Q/CY 14-2020 第 4.3.16 条 检验日期：2021 年 08 月 16 日— 08 月 18 日

环境条件： 温度:26.7℃~27.7℃ 相对湿度: 65% ~ 74% 大气压力: 96.4kPa~96.7kPa		
技术 要求	实 测 结 果	结 论
温度+40℃、湿度 95%，保持 48h。试验后立即测试输入端子、电源端子和机壳两两之间绝缘电阻 $\geq 2M\Omega$	输入端子、电源端子和机壳两两之间绝缘电阻均 $> 2M\Omega$	符合要求

14, 机械振动 Q/CY 14-2020 第 4.3.17 条 检验日期：2021 年 08 月 18 日

环境条件： 温度:27.2℃~27.4℃ 相对湿度: 70%~72% 大气压力: 96.4kPa~96.5kPa		
技术 要求	实 测 结 果	结 论
频率(10~150)Hz、振幅 0.15mm，分别在三个互相垂直的方向振动 30min。紧固件应不松动、无机械损伤。	紧固件无松动、无机械损伤。	符合要求

15, 运输环境影响 Q/CY 14-2020 第 4.3.18 条 检验日期：2021 年 08 月 19 日— 08 月 21 日

环境条件： 温度:27.3℃~28.1℃ 相对湿度: 69% ~ 77% 大气压力: 96.3kPa~96.8kPa		
技术 要求	实 测 结 果	结 论
在包装条件下，高温+55℃，保持 16 小时；低温-40℃，保持 16 小时；碰撞：加速度 $100m/s^2$ ，重复频率 60 次/min~100 次/min，碰撞次数 1000 次；自由跌落高度 100 mm，跌落次数 4 次。执行机构显示误差限在 0% 和 100% 时误差 $\pm 1\%$ ，绝缘电阻：试验电压 500V，输入端子与电源端子之间 $\geq 50M\Omega$ ；输入端子与机壳之间 $\geq 20M\Omega$ ；电源端子与机壳之间 $\geq 50M\Omega$ 。外壳和零件表面的涂覆层、面板及铭牌均应光滑完整，不得有剥落及伤痕等缺陷，紧固件不得有松动现象，可动部件应灵活可靠。	在 0% 时显示误差+0.2% 在 100% 显示误差+0.1% 输入端子与电源端子之间 $> 50M\Omega$ 输入端子与机壳之间 $> 20M\Omega$ 电源端子与机壳之间 $> 50M\Omega$ 外壳和零件表面的涂覆层、面板及铭牌均光滑完整，无剥落及伤痕等缺陷，紧固件无松动现象，可动部件应灵活可靠。	符合要求

16, 外 观 Q/CY 14-2020 第 4.3.19 条 检验日期：2021 年 08 月 12 日

环境条件： 温度: 26.9℃~27.5℃ 相对湿度: 66% ~ 70% 大气压力: 96.3kPa~96.5kPa		
技术 要求	实 测 结 果	结 论
外壳和零件表面的涂覆层、面板及铭牌均应光滑完整，不得有剥落及伤痕等缺陷，紧固件不得有松动现象，可动部件应灵活可靠。	外壳和零件表面的涂覆层、面板及铭牌均光滑完整，无剥落及伤痕等缺陷，紧固件无松动现象，可动部件应灵活可靠。	符合要求

17, 外界磁场 Q/CY 14-2020 第 4.3.21 条 检验日期：2021 年 08 月 12 日

环境条件： 温度: 26.9℃~27.5℃ 相对湿度: 66% ~ 70% 大气压力: 96.3kPa~96.5kPa		
技术 要求	实 测 结 果	结 论
在量程的 50%，磁场 400A/m。执行机构在 0% 和 100% 时变化量 $\leq 1\%$ 。	在 0% 时显示变化量 0.0% 在 100% 显示变化量 0.0%	符合要求

检 验 数 据 汇 总 表

18, 射频电磁场辐射抗扰度 Q/CY 14-2020 第 4.3.22 条 检验日期：2021 年 08 月 23 日

环境条件： 温度：27.6℃~28.0℃ 相对湿度：65%~71% 大气压力：96.3kPa~96.6kPa		
技 术 要 求	实 测 结 果	结 论
试验等级：3 级，场强 10V/m，频率范围：（80~1000）MHz。样机通电。执行机构在 0%和 100%时变化量 ≤1%。试验结果应符合（a）：在制造商品、委托方规定的限值内性能正常。	在 0%时显示变化量 0.0% 在 100%显示变化量 0.0% 符合（a）	符合 要求

19, 电快速瞬变脉冲群抗扰度 GB/T 17626.4-2018 检验日期：2021 年 08 月 23 日

环境条件： 温度：27.6℃~28.0℃ 相对湿度：65%~71% 大气压力：96.3kPa~96.6kPa		
技 术 要 求	实 测 结 果	结 论
对电源和信号线试验等级 3 级，试验电压分别 2kV 和 1kV，正、负极性脉冲，脉冲重复频率 5kHz，持续时间 1min。样机通电。执行机构在 0%和 100%时变化量 ≤1%。试验结果应符合（b）：功能和性能暂时丧失或降低，但骚扰停止后能自行恢复，不需要操作者干预。	在 0%时显示变化量 0.0% 在 100%显示变化量 0.0% 符合（b）	符合 要求

20, 空载下噪声 Q/CY 14-2020 第 4.3.24 条 检验日期：2021 年 08 月 23 日

环境条件： 温度：27.6℃~28.0℃ 相对湿度：65%~71% 大气压力：96.3kPa~96.6kPa		
技 术 要 求	实 测 结 果	结 论
A 级，正对噪声源发生面 1m 的距离测试噪声 ≤75dB	噪 声 58dB	符合 要求

21, 寿 命 Q/CY 14-2020 第 4.3.25 条 检验日期：2021 年 08 月 30 日—10 月 08 日

环境条件： 温度：25.5℃~28.2℃ 相对湿度：54% ~ 76% 大气压力：96.2kPa~97.7kPa		
技 术 要 求	实 测 结 果	结 论
电动装置模拟阀门启闭扭矩的变化进行开关循环操作，直至失去规定的性能时电动装置的开关总次数。执行器的开关全周期 ≥32000 次	开关全周期 >32000 次	符合 要求

22, 静电放电抗扰度 GB/T 17626.2-2018 检验日期：2021 年 08 月 23 日

环境条件： 温度：27.6℃~28.0℃ 相对湿度：65%~71% 大气压力：96.3kPa~96.6kPa		
技 术 要 求	实 测 结 果	结 论
试验等级 3 级，接触放电电压 6kV，空气放电电压 8kV。相邻放电间隔时间 1s，每个放电点应对正极性和负极性各放电 10 次。试验结果应符合（b）：功能和性能暂时丧失或降低，但骚扰停止后能自行恢复，不需要操作者干预。	在 0%时显示变化量 0.0% 在 100%显示变化量 0.0% 符合（b）	符合 要求

检 验 数 据 汇 总 表

23, 浪涌 (冲击) 抗扰度 GB/T 17626.5-2019 检验日期: 2021年08月23日

环境条件: 温度: 27.6℃~28.0℃ 相对湿度: 65%~71% 大气压力: 96.3kPa~96.6kPa		
技术 要 求	实 测 结 果	结 论
对电源线, 试验等级 3 级, 试验电压共模 2kV, 差模 1kV, 正、负极性、间隔 1 分钟, 各 5 次, 样机通电。执行机构在 0% 和 100% 时变化量 ≤ 1%。试验结果应符合 (b): 功能和性能暂时丧失或降低, 但骚扰停止后能自行恢复, 不需要操作者干预。	在 0% 时显示变化量 0.0% 在 100% 显示变化量 0.0% 符合 (b)	符合 要求

24, 共模干扰影响 Q/CY 14-2020 第 4.3.28 条 检验日期: 2021年08月23日

环境条件: 温度: 27.6℃~28.0℃ 相对湿度: 65%~71% 大气压力: 96.3kPa~96.6kPa		
技术 要 求	实 测 结 果	结 论
电压 250VAC、频率 50Hz。 执行机构在 0% 和 100% 时变化量 ≤ 1%。	在 0% 时显示变化量 0.0% 在 100% 显示变化量 0.0%	符合 要求

25, 串模干扰影响 Q/CY 14-2020 第 4.3.29 条 检验日期: 2021年08月23日

环境条件: 温度: 27.6℃~28.0℃ 相对湿度: 65%~71% 大气压力: 96.3kPa~96.6kPa		
技术 要 求	实 测 结 果	结 论
电压 1VAC、频率 50Hz。 执行机构在 0% 和 100% 时变化量 ≤ 1%。	在 0% 时显示变化量 0.0% 在 100% 显示变化量 0.0%	符合 要求

26, 射频场感应的传导骚扰抗扰度 GB/T 17626.6-2017 检验日期: 2021年08月23日

环境条件: 温度: 27.6℃~28.0℃ 相对湿度: 65%~71% 大气压力: 96.3kPa~96.6kPa		
技术 要 求	实 测 结 果	结 论
试验等级 2 级, 样品处于正常工作状态, 场强 3V/m, 频率 (0.15~80) MHz, 试验中执行机构应能正常工作。	能正常工作	符合 要求

27, 工频磁场抗扰度 GB/T 17626.6-2017 检验日期: 2021年08月23日

环境条件: 温度: 27.6℃~28.0℃ 相对湿度: 65%~71% 大气压力: 96.3kPa~96.6kPa		
技术 要 求	实 测 结 果	结 论
试验等级 3 级, 样品处于正常工作状态, 在量程的 50%, 磁场 10A/m。试验中执行机构应能正常工作	能正常工作	符合 要求

28, 电压暂降、短时中断抗扰度 Q/CY 14-2020 第 4.3.32 条 检验日期: 2021年08月23日

环境条件: 温度: 27.6℃~28.0℃ 相对湿度: 65%~71% 大气压力: 96.3kPa~96.6kPa		
技术 要 求	实 测 结 果	结 论
样品处于正常工作状态, 电源电压中断 100%U _n , 持续一周期。试验中执行机构应能正常工作。	能正常工作	符合 要求

检 验 数 据 汇 总 表

29, 电源端子骚扰电压试验 Q/CY 14-2020 第 4.3.33 条

检验日期：2021年08月23日

环境条件：温度：27.6℃~28.0℃ 相对湿度：65%~71% 大气压力：96.3kPa~96.6kPa		
技术 要 求	实 测 结 果	结 论
样机放置于转台中央 10cm 高的绝缘台上, 样机电源直接与 LISN 连接, 样机通电正常运行, 频率范围 0.15MHz~0.5MHz、准峰值限值 79dB; 频率范围 0.5MHz~5MHz、准峰值限值 73dB; 频率范围 5MHz~30MHz、准峰值限值 73dB; 依次测试每条线的骚扰电压。	能正常工作	符合 要求

30, 电磁辐射骚扰Q/CY 14-2020第4.3.34条

检验日期：2021年08月25日

环境条件： 温度:27.5℃~27.9℃ 相对湿度：62% ~ 64% 大气压力：96.3kPa~96.5kPa		
技术 要 求	实 测 结 果	结 论
样机放置于转台中央 10cm 高的绝缘台上, 样机电源直接与 EUT 电源连接, 接收天线在水平方向距离样机 10m, 样机通电正常运行, 测试过程中转台 360 度旋转, 接收天线从 1m 到 4m 升降, 分别在水平极化和垂直极化方向测试骚扰最大值, 频率范围 30MHz~230MHz、骚扰限值 40uV/m、频率范围 230MHz~1000MHz、骚扰限值 42uV/m。	能正常工作	符合 要求

31, 开关量输出性能 Q/CY 14-2020 第 4.4.1 条

检验日期：2021年08月12日

环境条件： 温度：26.9℃~27.5℃ 相对湿度：66% ~ 70% 大气压力：96.3kPa~96.5kPa		
技术 要 求	实 测 结 果	结 论
执行机构能实现 7 路开关量继电器输出, 开关触点闭合时其接触电阻不大于 1Ω。	执行机构能有 7 路开关量继电器输出, 开关触点闭合时其接触电阻 0.3Ω。	符合 要求

32, 开关量输入性能 Q/CY 14-2020 第 4.4.2 条

检验日期：2021年08月12日

环境条件： 温度：26.9℃~27.5℃ 相对湿度：66% ~ 70% 大气压力：96.3kPa~96.5kPa		
技术 要 求	实 测 结 果	结 论
执行机构能接受 3 路开关量输入。	有 3 路开关量输入。	符合 要求

33, 中途限位性能 Q/CY 14-2020 第 4.4.3 条

检验日期：2021年08月12日

环境条件： 温度：26.9℃~27.5℃ 相对湿度：66% ~ 70% 大气压力：96.3kPa~96.5kPa		
技术 要 求	实 测 结 果	结 论
执行机构能实现中途限位, 上限可调范围为全行程的 55%~100%, 下限范围为全行程 0%~45%。	中途限位性能正常, 上限可调范围全行程 55%~100%, 下限范围全行程 0%~45%。	符合 要求

检 验 数 据 汇 总 表

34, 就地面板操作性能 Q/CY 14-2020 第 4.4.5 条 检验日期：2021 年 08 月 12 日

环境条件： 温度：26.9℃~27.5℃ 相对湿度：66% ~ 70% 大气压力：96.3kPa~96.5kPa		
技 术 要 求	实 测 结 果	结 论
执行机构就地操作面板上的操作旋钮应能实现远程与就地工况的切换；在“LOCAL”工况可查看菜单信息及修改设置参数，也可对执行机构的输出进行操作控制。操作旋钮或按钮应灵活可靠，无卡死等缺陷。	执行机构就地操作面板上的操作旋钮能实现远程与就地工况的切换；在“LOCAL”工况可查看菜单信息及修改设置参数，也可对执行机构的输出进行操作控制。操作旋钮或按钮灵活可靠，无卡死等缺陷。	符合 要求

35, 就地手轮操作 Q/CY 14-2020 第 4.4.6 条 检验日期：2021 年 08 月 12 日

环境条件： 温度：26.9℃~27.5℃ 相对湿度：66% ~ 70% 大气压力：96.3kPa~96.5kPa		
技 术 要 求	实 测 结 果	结 论
在电机停转时，通过执行机构的手轮可驱动执行机构的输出轴转动，在接通交流电源的情况下，在电机未转动时，将手轮向内推入并转动，执行机构的输出轴可随之转动，在推入手轮时，通过按钮开关或改变调节信号，或输入远程开关量信号等驱动电机的方法，都不应使电机转动，即手轮操作应是安全。在切断交流电源后，当推入手轮并摇动，显示器应恢复显示，阀位显示值应跟随变化。	在电机停转时，通过执行机构的手轮可驱动执行机构的输出轴转动，在接通交流电源的情况下，在电机未转动时，将手轮向内推入并转动，执行机构的输出轴可随之转动，在推入手轮时，通过按钮开关或改变调节信号，或输入远程开关量信号等驱动电机的方法，电机都不转动，即手轮操作安全。在切断交流电源后，当推入手轮并摇动，显示器能恢复显示，阀位显示值能跟随变化。	符合 要求

36, 电池供电性能 Q/CY 14-2020 第 4.4.7 条 检验日期：2021 年 08 月 12 日

环境条件： 温度：26.9℃~27.5℃ 相对湿度：66% ~ 70% 大气压力：96.3kPa~96.5kPa		
技 术 要 求	实 测 结 果	结 论
在电池电压正常时在P3.2菜单中不应显示电池报警，当电池电压下降到2.5V时应显示电池电压降低“BAT-ENPT”。	在电池电压正常时在P3.2菜单中不显示电池报警，当电池电压下降到2.5V时能显示电池电压降低“BAT-ENPT”。	符合 要求

37, 涂漆、接地螺钉、手轮旋向、电气接线、电气间隙及爬电距离要求 Q/CY 14-2020 第 4.4.8 条

检验日期：2021 年 08 月 12 日

环境条件： 温度：26.9℃~27.5℃ 相对湿度：66% ~ 70% 大气压力：96.3kPa~96.5kPa		
技 术 要 求	实 测 结 果	结 论
执行机构的涂漆、接地螺钉、手轮旋向、电气接线、电气间隙及爬电距离应符合 GB/T 28270-2012 的规定。	执行机构的涂漆、接地螺钉、手轮旋向、电气接线、电气间隙及爬电距离符合 GB/T28270-2012 的规定。	符合 要求

检 验 数 据 汇 总 表

38, 输出力矩和转速 Q/CY 14-2020 第 4.4.9 条 检验日期: 2021 年 08 月 26 日

环境条件: 温度: 27.8℃~28.2℃ 相对湿度: 63% ~ 68% 大气压力: 96.4kPa~96.8kPa		
技 术 要 求	实 测 结 果	结 论
整机输出力矩 600N.m。	整机输出力矩大于 600N.m, 开关时间 17s/90°。	符合要求

39, 手、电动切换 Q/CY 14-2020 第 4.4.10 条 检验日期: 2021 年 08 月 12 日

环境条件: 温度: 26.9℃~27.5℃ 相对湿度: 66% ~ 70% 大气压力: 96.3kPa~96.5kPa		
技 术 要 求	实 测 结 果	结 论
执行机构的手、电动切换机构应灵活可靠, 电动时手轮不得转动。	执行机构的手、电动切换机构灵活可靠, 电动时手轮不得转动。	符合要求

(以下空白)

